



Valentina Mattioni

📍 **Abitazione** : Via Libia, 8/1, 4, 40138, Bologna, Italia

✉ **E-mail**: vale.mattioni92@gmail.com ☎ **Telefono**: (+39) 3356441655

Sesso: Femminile **Data di nascita**: 04/11/1992 **Nazionalità**: Italiana

ESPERIENZA LAVORATIVA

[01/12/2022 – Attuale]

Patent Specialist

Studio Torta S.p.a.

Città: Bologna

Paese: Italia

[01/02/2020 – 01/02/2022]

Tutor didattico per il corso "Meccanica degli azionamenti T"

Università di Bologna

Città: Bologna

Paese: Italia

[01/05/2019 – 31/10/2019]

Assegnista di ricerca

Università di Bologna

Città: Bologna

Paese: Italia

Soluzioni robotiche per la manifattura additiva, in collaborazione con Mark One s.r.l.

ISTRUZIONE E FORMAZIONE

[01/11/2019 – 31/10/2022]

Dottorato di ricerca in Meccanica e scienze avanzate dell'ingegneria (DIMSAl), cum laude

Università di Bologna

Città: Bologna

Paese: Italia

Phd Project Title: MECHANICAL DESIGN AND HYBRID CONTROL STRATEGIES FOR OVERCONSTRAINED CABLE-DRIVEN PARALLEL ROBOTS

[01/05/2022 – 31/07/2022]

Phd Visiting Student

LIRMM, CNRS

Città: Nantes

Paese: Francia

[31/08/2016 – 09/03/2019]

Laurea Magistrale in Ingegneria Meccanica 110/110 cum laude

Università di Bologna

Città: Bologna

Paese: Italia

Titolo tesi: Progettazione e prototipazione di un innovativo robot a cavi per applicazioni industriali

[31/08/2011 – 29/08/2014]

Laurea Triennale in Ingegneria Meccanica 103/110

Università di Modena e Reggio Emilia

Città: Modena

Paese: Italia

Titolo tesi: Sinterizzazione a microonde di leghe ad alta entropia

[31/08/2006 – 31/08/2011]

Diploma scientifico 100/100

Liceo Scientifico Galileo Galilei

Città: Pescara

Paese: Italia

COMPETENZE LINGUISTICHE

Lingua madre: italiano

Altre lingue:

inglese

ASCOLTO C1 LETTURA C1 SCRITTURA C1

PRODUZIONE ORALE C1 INTERAZIONE ORALE C1

Livelli: A1 e A2: Livello elementare B1 e B2: Livello intermedio C1 e C2: Livello avanzato

PUBBLICAZIONI

Mattioni, Valentina, Edoardo Idà', and Marco Carricato. "Design of a planar cable-driven parallel robot for non-contact tasks."

Applied Sciences 11.20 (2021): 9491. [Scientific article]

Mattioni V.; Idà E.; Carricato M., Force-Distribution Sensitivity to Cable-Tension Errors: A Preliminary Investigation

Cable-Driven Parallel Robots: Proceedings of the 5th International Conference on Cable-Driven Parallel Robots. Cham: Springer International Publishing, 2021. (MECHANISMS AND MACHINE SCIENCE) [Book chapter]

Sciarra, Giuseppe, et al. "Design and Kinetostatic Modeling of a Cable-Driven Schönflies-Motion Generator."

International Design Engineering Technical Conferences and Computers and Information in Engineering Conference. Vol. 86281. American Society of Mechanical Engineers, 2022. [Conference proceedings]

Mattioni, Valentina, Edoardo Idà, and Marco Carricato. "Force-distribution sensitivity to cable-tension errors in overconstrained cable-driven parallel robots."

Mechanism and Machine Theory 175 (2022): 104940. [Scientific article]

Idà, Edoardo, and Valentina Mattioni. "Cable-Driven Parallel Robot Actuators: State of the Art and Novel Servo-Winch Concept."

Actuators. Vol. 11. No. 10. MDPI, 2022. [Scientific article]

Mattioni, Valentina, et al. "A Practical Approach for the Hybrid Joint-Space Control of Overconstrained Cable-Driven Parallel Robots."

International Conference on Cable-Driven Parallel Robots. Cham: Springer Nature Switzerland, 2023. [Book chapter]

JOB-RELATED SKILLS

Job-related skills

- Matlab and C++ languages
- Embedded system architecture and programming
- Prototypal design by FDM technology
- CAD modelling software PTC Creo
- Mechanical and electronics design
- Modern algebra and geometry
- Office Suite
- Latex environment (currently TexStudio user)

Bologna, 19/06/2023

